

Q2. なぜ、産業用ロボットのような自動化が難しいのでしょうか？

建設施工の場合には作業対象路面の上を建設機械が常に移動しながら作業を行うため、自動車や家電製品の製造ラインのように、作業用ロボットと作業対象物との正確な相対位置を容易に定めることは極めて困難であり、やむを得ず、予め設置された操作目安の杭を使用しての目視作業による間接的な制御しか出来ませんでした。

