

## ● ポスターセッション要旨

### 1. 自動追従台車「かも一ん」の紹介

株式会社レンタルのニッケン ○飛山 太郎

株式会社竹中工務店 永田 幸平

#### はじめに

国内建設需要が増加傾向にあるなか、建設技能労働者の不足が大きな課題となっている。建設現場では、これまで重量のある建設資材を大量に運搬するために、1台ごとに人が押して運んでいた。時間がかかり、体力も消耗する重労働であった。建設現場の労働環境を改善するために、追従可能な自動搬送ロボットが要望されていた。



写真2

#### ・操縦支援モード

ジョイスティックによる操作で台車を走行させるモードで、レーザセンサが検知した障害物に接近すると、速度を落とし、さらに接近すると停止して衝突を防止する。

#### ・操縦モード（衝突防止機能無効）

ジョイスティックによる操作で台車を走行させるモードで、レーザセンサによる衝突機能防止は働かない。

#### ・安全装置

1. 本体側面に非常停止スイッチを装備
2. 本体前後に衝突防止バンパースイッチを装備



写真1

#### 特徴

##### ・自動追従機能

レーザセンサによって認識させた人や物を自動走行で追従するモード。追従対象以外の検知物は障害物として判断し、避けたり停止して衝突を防止する。



写真3



写真4

#### おわりに

建設現場だけでなく、工場や物流施設からもお問い合わせをいただいている。今後さらに改良を重ねより多くのユーザーにご利用いただけるよう目指していく所存である。

